

科技进步奖公示：

项目名称		复杂危险环境机器人应急救援关键技术及应用							
提 名 者		中国科学院沈阳分院							
提名等级		辽宁省科技进步奖一等奖							
主 要 完 成 人 (完成单位)		赵新刚（中国科学院沈阳自动化研究所）、王聪（中国科学院沈阳自动化研究所）、何玉庆（中国科学院沈阳自动化研究所）、王挺（中国科学院沈阳自动化研究所）、卜春光（中国科学院沈阳自动化研究所）、常善强（北京凌天智能装备集团股份有限公司）、唐良勇（华诺星空技术股份有限公司）、马周路（沈阳新松机器人自动化股份有限公司）、田建东（中国科学院沈阳自动化研究所）、叶丹（东北大学）、赵亮（中国科学院沈阳自动化研究所）							
主要完成单位		中国科学院沈阳自动化研究所、东北大学、北京凌天智能装备集团股份有限公司、华诺星空技术股份有限公司、沈阳新松机器人自动化股份有限公司							
主要知识产权和标准规范等目录（不超过 10 件）									
序号	知识产权（标准）类别	知识产权（标准）具体名称	国家（地区）	授权号（标准编号）	授权（标准发布）日期	证书编号（标准批准发布部门）	权利人（标准起草单位）	发明人（标准起草人）	发明专利（标准）有效状态
1	发明专利	一种双向多分支平面涡卷扭簧	中国	ZL202111611948.7	20250801	第8121800号	中国科学院沈阳自动化研究所	赵新刚，张弼，姜运祥，张元林，张庆超，姚杰，陈万鑫	有效
2	发明专利	一种大柔性体搬运机械手	中国	ZL202211231942.1	20221220	第5654324号	中国科学院沈阳自动化研究所	卜春光，高英丽，郎智明，睦晋，范晓亮，赵新刚，田建东	有效
3	发明专利	可移动的机器人化生命探测设备	中国	ZL201010505254.0	20130703	第1227688号	中国科学院沈阳自动化研究所	李斌，王明辉，王聪，龚海里，张国伟	有效
4	发明专利	一种旋翼无人机扰动观测与定点控制方法	中国	ZL202311595918.0	20260901	第9236147号	中国科学院沈阳自动化研究所	何玉庆，杨丽英，常彦春，黄朝雄，姚冠宇，郑勇杰	有效

5	发明专利	一种伸缩变轴距六轮移动机器人	中国	ZL202011088384.9	20211109	第4780524号	中国科学院沈阳自动化研究所	王挺, 邵沛瑶, 刘连庆, 姚辰, 徐瑶, 张凯, 邵士亮	有效
6	发明专利	基于叉型摇臂轮腿复合越障机构的机器人及自主越障方法	中国	ZL20210162191.6	20240426	第6935978号	中国科学院沈阳自动化研究所	范晓亮, 卜春光, 高英丽, 睦晋, 姜运祥, 木孟林	有效
7	发明专利	一种机器人给氧装置	中国	ZL202011542707.7	20231215	第6558245号	中国科学院沈阳自动化研究所	李斌, 郑怀兵, 王聪, 常健, 田建东, 梁志达, 韩世凯, 刘铜	有效
8	发明专利	一种履带行走式重载机器人	中国	ZL202110175334.2	20230321	第5791972号	沈阳新松机器人自动化股份有限公司	董存贤, 马周路, 王植杨, 姜楠, 于伟光, 乔曙光, 张旭明, 刘成林, 张吉瑞, 苏凯	有效
9	发明专利	一种基于视觉传感技术的侦察救援四足机器人	中国	ZL202101741502.8	20250815	第8167539号	北京凌天智能装备集团股份有限公司	杨晓燕, 常建, 常善强, 王亚辉, 孙冲, 朱从会	有效
10	发明专利	一种超宽带步进频连续波脉冲压缩旁瓣抑制方法	中国	ZL201811511900.7	20220422	第5100997号	湖南华诺星空电子技术有限公司	王生水, 韩明华, 唐良勇	有效